





Bus AS-i

Configuración del bus AS-i con CX-Programmer de OMRON.



Consideraciones iniciales:

Conectar la unidad maestra ARM21 al PLC lo más alejada de la CPU. -





Disposición de módulos en el PLC CQM1H + ARM21 (AS-i)

Fuente de alimentación AS-i

2

-Los canales de entrada y salida que se van a utilizar, dependerán de la configuración de nuestro PLC.

Ejemplo:

CQM1-CPU41 with OD215 (8-point out) and ARM21 (maximum allocation)



Con ésta configuración "física", el canal de entradas que gestionaremos con el Master AS-i (ARM21) será **n=IR001** y el canal de salidas **m=IR101**.

Puesta en marcha.

Cuando conectemos la alimentación al PLC y la F.A. de AS-i, en la unidad maestra (ARM21) veremos que se enciende "parpadeando" el led RUN (verde) indicando que la unidad está inicializándose, y el CM (rojo) indicando que el módulo ARM21 está en modo protegido.



Si ponemos el interruptor 5 MOD en ON, el led CM se apagará.

		> ON
6	SET	
δ	MOD	
4	RSV	4
3		·····
2	СН	
1		

Cuando pinchemos el primer esclavo AS-i en su zócalo,

parpadeará el led de dirección 0 y se encenderá el led CER "error de configuración".



Si los esclavos ya tienen una dirección, ésta quedara indicada por el diodo led que se encienda.



Como se ve en el gráfico, tenemos un modulo con la dirección "1". (Este nos servirá

para seguir el ejemplo.)

Desde CX-Programer, nos conectamos el PLC, Activamos Ventana de Vigilancia (Alt+3)

Sin título - CX-Programmer - [NuevoPLC1.NuevoPro Archivo Editar Ver Insertar PLC Programa Herra	grama1.Sección1 [Diagrama]]	8×
D ☞ B 00 <i>G</i> 2 10 	#444 % 『● # # ● # = # = # = # = # = # = # = # =	
NuevoProyecto NuevoPlC1[CQM1H] Offline Simbolos Secciones	0 [Nombre de Programa : NuevoPrograma1] [Nombre de Sección : Sección1]	-
Instrucciones Expansión Memoria Programas Programas Programa1 Símbolos ⊕ Sección1 ⊕ END		
Proyecto /	I ↓ Dirección o valor: Comentario:	▼ ▶
Nombr Nombre Dirección Format Uso FB	Valor Valor (Comen	
Pulsar F1, para Ayuda	línea de programa 0 (0, 0)	
🏽 👔 Inicio 🔢 🧔 🖳 🚮 🗍 😋 Comunicaci 🕅 Bu:	s AS_i a 😋 BUS de ca 🛃 Acrobat Re 🔤 Sin título 🖗 Resultados 🗏 🍕 🕢 🦔 🕮 📸 👘 👘	11:35

Para programar las direcciones de los esclavos, vamos a utilizar las siguientes "Direcciones y Canales" del autómata:

- Dirección m.01
- Canal *n*
- Canal *m*+1
- Canal *m*

Siguiendo con nuestro ejemplo, los que muestra la figura:

Comen

Colocamos el PLC en STOP y mantenemos la comunicación PC-PLC:

📕 Sin título - CX-Programn	her - [[Deteni	ido] - NuevoPLC1.NuevoProgram	na <mark>1.Secc</mark> ió	n1 [Diagrama]]				_ 8 ×
💬 Archivo Editar Ver Ins	ertar PLC P	rograma Herramientas Ventana	Ayuda					_ 8 ×
🗅 🛎 🖬 🛃 🎒 🕻) X 🖻 í	8 2 2 A 44 % 	N?	🗴 🕾 🍓 🛄 II	🛛 🕒 🖧 🛸 🍠	s 🖉 🛄 🖽		
<u> </u>	뮄 📙 🔛	<u> </u>	>ø₫	きぇー★ 🎚	🧏 🗇 🎬 🏴 🐄 🅽	z 💷 👪 .	,, e x v	
🔁 🔊 🖓 🖓 🖄 🕷	2 🖱							
			e de Progra	ma : NuevoPrograma11				-
WuevoProyecto WevoPLC1[CQM1H	1] Modo Stop/Pr	rograma (Nombr	e de Secció	n : Sección1]				1
Símbolos								
Begistro de Fra	or							
Instrucciones E	xpansión							
- 🦟 Memoria		1	aaaaati.					
🖻 🐞 Programas								
NuevoProg	ramal Detenido «							
- 🛱 Sección	1							
🔤 🛱 END								
Proyecto /		Nomt	ore:	Direcció	n o valor: 📃 🔿	Iomentario:		
Nombre de PLC Nombre	Dirección	Formato/tipo de datos	Uso FB	Valor	Valor (binario)	Comen		
NuevoPLC1	101.01	BOOL (On/Off,Contacto)		0				
NuevoPLC1 NuevoPLC1	1 102	CHANNEL (Hexadecimal,Canal) CHANNEL (Hexadecimal,Canal)		00CC Hexadecimal				
NuevoPLC1	101	CHANNEL (Hexadecimal, Canal)		0000 Hexadecimal	0000 0000 0000 0000			
I ≤ I ≤ I ≤ I ≤ I ≤ I ≤ I ≤ I ≤ I ≤ I ≤							•	
ulsar F1. para Avuda	(NuevoPLC	(Red:0.Nor	do:0) - Modo Stop/Program		línea de progra	ma 0 (0, 0)	
	1 🖾 Sin ti	itulo - CX-Progra 🕅 Bus AS i	apuntes fo	om	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	S. 41-6	(4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4) (4)	8.48

Desde CX-PROGRAMMER con el editor de datos, ponemos el bit m.01 1 ON:

Seleccionar n	uevo valor	×
Dirección:	101.01	<u>S</u> eleccionar valor
Valor:	0	Cerrar
Valor <u>n</u> uevo:	1	Editar dirección/tipo
0, 1 (0CA)		
		<u>B</u> inario >>

El PLC responde con 000D:

×	Nombre d	Nombre	Dirección	Formato/tipo de datos	Uso FB	Valor	Valor (binario)	Comen
뷥	NuevoPLC1		101.01	BOOL (On/Off,Contacto)		1		
	NuevoPLC1		1	CHANNEL (Hexadecimal, Canal)		000D Hexadecimal	0000 0000 0000 1101	
	NuevoPLC1		102	CHANNEL (Hexadecimal,Canal)		0000 Hexadecimal	0000 0000 0000 0000	
	NuevoPLC1		101	CHANNEL (Hexadecimal,Canal)		0002 Hexadecimal	0000 0000 0000 0010	
Ш	Sheet A sheet3/							

Escribimos en el canal m+1 (102) el valor de esclavo que queremos asignar (deberá de estar sin utilizar): (con CX-PROGRAMMER, anteponer al valor el símbolo #)

Seleccionar nuevo valor 🗙 🗙						
Dirección:	102	Seleccionar valor				
Valor:	80	Cerrar				
Valor <u>n</u> uevo:	#0004					
#0 a #FFFF	(1CA)	Editar dirección/tipo				
		<u>B</u> inario >>				

En el canal n veremos la respuesta del PLC, deberá ser 000D.

A continuación ponemos en el canal m el valor de la antigua dirección seguida de 72 (ej. #0172) :

Seleccionar n	uevo valor	×
Dirección:	101	Seleccionar valor
Valor:	&2	Cerrar
Valor <u>n</u> uevo:	#0172	
#0 a #FFFF	(1CA)	Editar direccion/tipo
		<u>B</u> inario >>

En el modulo ARM21 Master, veremos que el estado de los diodos led ha cambiado:



La dirección antigua, la "1" está parpadeando. La dirección nueva "4" aparece encendida y el led CER (error) también se ha encendido. Para que ésta configuración tenga efecto deberemos colocar el interruptor 6 SET a ON:

		> ON
6	SET	
δ	MOD	
4	RSV	1
З		1 09
2	СН	
1		

Los errores desaparecerán y se mostrará la nueva configuración:



Volveremos a colocar el interruptor 6 SET a OFF, y es conveniente poner el interruptor 5 a ON (modo protegido) para que no haya cambios de configuración indeseados. Si al poner éste interruptor a ON aparece un error, apagar el PLC y volver a conectarlo, el error desaparecerá. Estando en modo protegido el led CM permanecerá desconectado:



Para utilizar los esclavos en un programa de autómata deberemos tener las tablas de asignación "Bits de datos de E/S":

Inputs

Slave 3 Slave 2 Slave 1 Status Bits	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1	0
		Slav	ve 3			Slav	/e 2			Slav	ve 1		s	tatu	s Bi	ts

IR n	Slave 3	Slave 2	Slave 1	Status Bits
IR n+1	Slave 7	Slave 6	Slave 5	Slave 4
IR n+2	Slave 11	Slave 10	Slave 9	Slave 8
IR n+3	Slave 15	Slave 14	Slave 13	Slave 12
IR n+4	Slave 19	Slave 18	Slave 17	Slave 16
IR n+5	Slave 23	Slave 22	Slave 21	Slave 20
IR n+6	Slave 27	Slave 26	Slave 25	Slave 24
IR n+7	Slave 31	Slave 30	Slave 29	Slave 28

D3 D2 D1 D0 D3 D2 D1 D0 D3 D2 D1 D0 D3 D2 D1 D0

Inputs from slaves 1-3 Inputs from slaves 4-7 Inputs from slaves 8-11 Inputs from slaves 12-15 Inputs from slaves 16-19 Inputs from slaves 20-23 Inputs from slaves 24-27 Inputs from slaves 31-28

Data bits from slaves

Outputs

Outputs

	15 14 13 12	11 10 9 8	7654	3210				
IR m	Slave 3	Slave 2	Slave 1	Command Bits				
IR m+1	Slave 7	Slave 6	Slave 5	Slave 4				
IR m+2	Slave 11	Slave 10	Slave 9	Slave 8				
IR m+3	Slave 15	Slave 14	Slave 13	Slave 12				
IR m+4	Slave 19	Slave 18	Slave 17	Slave 16				
IR m+5	Slave 23	Slave 22	Slave 21	Slave 20				
IR m+6	Slave 27	Slave 26	Slave 25	Slave 24				
IR m+7	Slave 31	Slave 30	Slave 29	Slave 28				

D3 D2 D1 D0 D3 D2 D1 D0 D3 D2 D1 D0

IR bits Outputs to slaves 1-3

IR bits

Outputs to slaves 4-7 Outputs to slaves 8-11 Outputs to slaves 12-15 Outputs to slaves 16-19 Outputs to slaves 20-23 Outputs to slaves 24-27 Outputs to slaves 31-28

Data bits to slaves

Para comprobar la correcta configuración, vamos a realizar un ejercicio simple. Desde una entrada del entrenador del autómata, la 0.0, vamos a activar la primera salida del esclavo 4. Mirando la tabla anterior, vemos que a la 1ª salida del esclavo 4 le corresponde la dirección m+1.2, o sea, 102.2

	15 14 13 12	11 10 9 8	7 6 5 4	3	2	1 0
IR m	Slave 3	Slave 2	Slave 1	Cor	nma	nd Bits
IR m+1	Slave 7	Slave 6	Slave 5		Slav	e 4
IR m+2	Slave 11	Slave 10	Slave 9		Slav	e 8
IR m+3	Slave 15	Slave 14	Slave 13	رم	Slave	9 12
IR m+4	Slave 19	Slave 18	Slave 17	۷,	Slave	e 16
IR m+5	Slave 23	Slave 22	Slave 21	۰,	Slave	20
IR m+6	Slave 27	Slave 26	Slave 25	~,	Slave	24
IR m+7	Slave 31	Slave 30	Slave 29	~,	Slave	28
	D3 D2 D1 D0	D3 D2 D1 D0	D3 D2 D1 D0	D3	D2	D1 D0

IR bits

Outputs to slaves 1-3 Outputs to slaves 4-7 Outputs to slaves 8-11 Outputs to slaves 12-15 Outputs to slaves 16-19 Outputs to slaves 20-23 Outputs to slaves 24-27 Outputs to slaves 31-28

Data bits to slaves



El programa del autómata sería el siguiente:

📟 Sin título - CX-Programmer - [[En ejecución] - NuevoPLC1.NuevoPrograma1.5ección1 [Diagrama]]		_ 8 ×				
🔁 Archivo Editar Ver Insertar PLC Programa Herramientas Ventana Ayuda		<u>- 8 ×</u>				
▋D 😅 🖬 🔥 🚭 🔃 🙏 🛍 🛍 🗠 으 🖉 🛤 🍇 器 💡 🕺 🛛 💁 🐁 😹 🗉 🕒 🐼 🗯 🦧	;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;;					
♀ ♀ ♀ ♀						
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·						
Image: Section 1 Image: Section 1 Image: Section 2 Image: Section 2 Image: Section 2 Image: Section 2	Motor dcha.					

Características técnicas de los módulos (esclavos) utilizados:



ART1-OD04C

AS-INTERFACE Anwendermodul mit Zusatzversorgung über EEMS AS INTERFACE user module with

auxiliary power supply (EEMS)

4 Ausgänge 4 outputs, 2 A, PNP

Profil S-8.0 (E/A.ID Code) Profile S-8.0 (I/O.ID Code)

Slaveadresse: 0 (voreingestellt) Slave address: 0 (before installing)



1-1

1-2

POWER

0-3

0.4

optische Steckhilfe	AS-i Ausgang <i>output</i>			
optical plug-in help	O-1/O-2/O-3/O-4:			
Rundsteckverbinder Round connector M12 x 1	1 n.c. 2 n.c. 3 "-"Versorgung supply 4 "+" geschaltet switched			



Asignación de direcciones a los esclavos con la "Programadora-Direccionadora".

Conectamos el autómata con la unidad maestra ARM21 y la fuente de alimentación AS-i. Pinchamos el cable de la programadora al BUS AS-i.

Conectamos la programadora con la tecla ADR.



Si hay algún esclavo sin asignar dirección, aparecerá en el display F2. En la unidad ARM21 parpadeara el led 0 y se indicará el error en el led CER.



Con la tecla MODE, pulsamos hasta que aparezca la indicación ADDR RD 00. Aparecerá parpadeando el 0, indicando que tenemos seleccionado el esclavo 0.



Con las flechas indicamos el nuevo valor para el esclavo y seguido PRG.



En el display aparecerá ADDR WR 01, el nuevo valor de la dirección del esclavo.



La programación de los esclavos se puede hacer con todos ellos pinchados en el BUS, pero es aconsejable, las primeras veces, tener solo pinchado el esclavo a programar o redireccionar. Hay que tener en cuenta que nunca dos esclavos pueden tener la misma dirección.

Para que tenga efecto la nueva asignación de direcciones, en la unidad maestra hay que poner a OFF el interruptor 5 "MOD", ya que cuando está a ON está en modo protegido.



Y por último para que quede memorizada la nueva situación, pasar el interruptor 6 SET a ON, y nuevamente dejarlo en OFF.



Ejemplo de instalación de tres esclavos AS-i con la asignación de direcciones 1, 2 y 3.

